

## MOVIMENT EN UNA DIMENSIÓ. MOVIMENT RECTILINI

CURS ZERO  
SETEMBRE 2017

---

---

---

---

---

---

---

---

### Conceptes

- Posició
- Temps
- Desplaçament
- Distància recorreguda
- Trajectòria
- Velocitat mitjana
- Velocitat instantània
- Rapidesa
- Acceleració mitjana
- Acceleració instantània
- Components intrínseques de l'acceleració: acceleració tangencial i acceleració normal

---

---

---

---

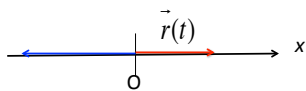
---

---

---

---

Moviment en una dimensió:  
moviment al llarg d'una línia recta



$$\vec{r}(t) = x\vec{i}$$

$$r(t) = x$$

---

---

---

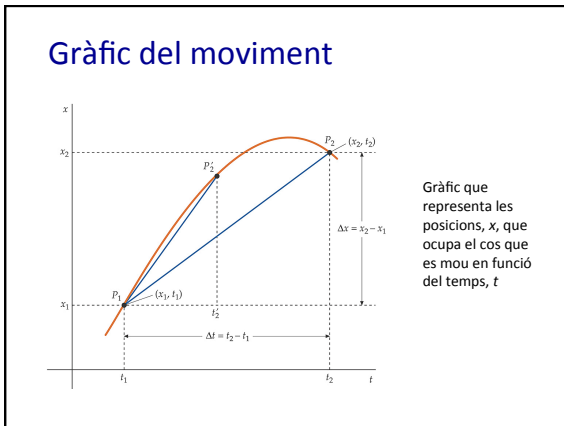
---

---

---

---

---




---

---

---

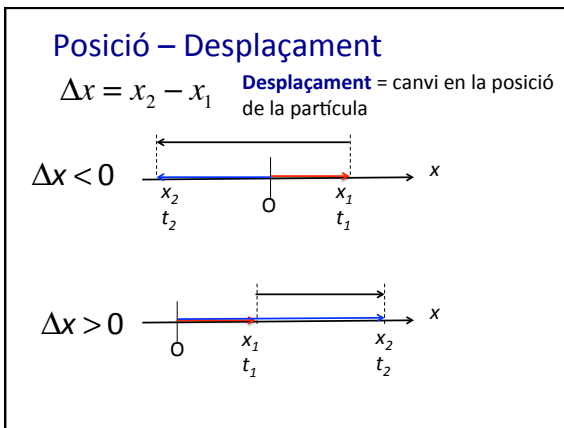
---

---

---

---

---




---

---

---

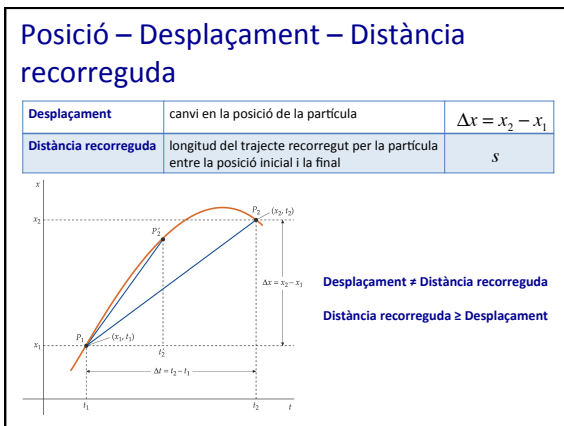
---

---

---

---

---




---

---

---

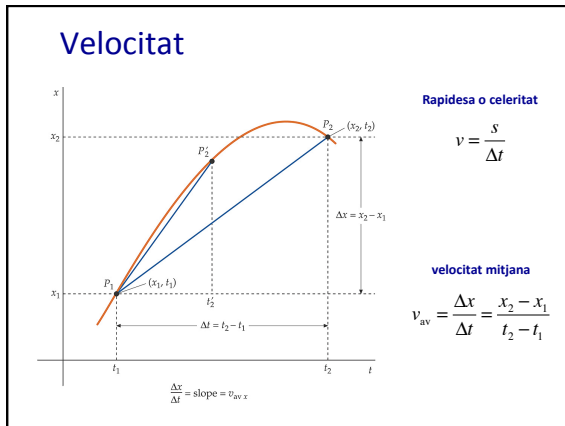
---

---

---

---

---




---

---

---

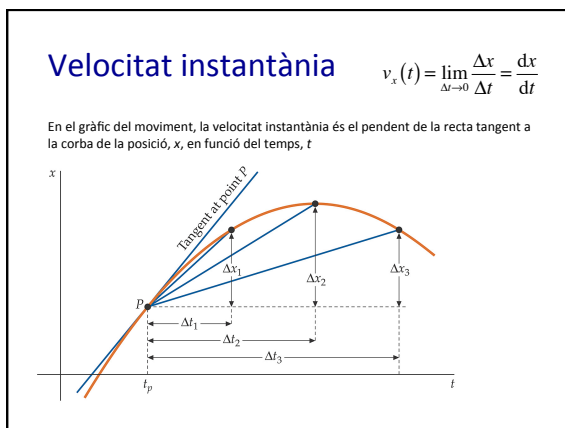
---

---

---

---

---




---

---

---

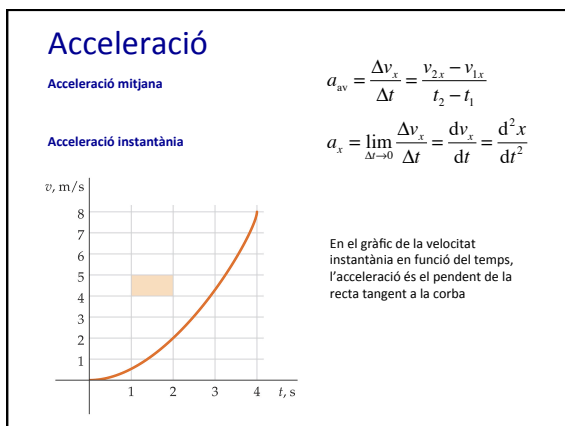
---

---

---

---

---




---

---

---

---

---

---

---

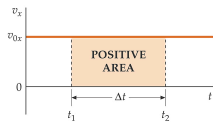
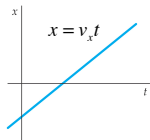
---

## Moviment Rectilini Uniforme / MRU

$v = \text{constant}$

Partint d'una posició inicial  $x_0$ , transcorregut un interval de temps  $\Delta t$ , el desplaçament serà,

$$\Delta x = x - x_0 = v_x \Delta t$$



El gràfic del moviment del MRU és una recta. La velocitat és el pendent de la recta

El gràfic de la velocitat en funció del temps serà una recta de pendent zero. L'àrea del rectangle definit sota la recta i entre els temps inicial i final, és el desplaçament produït en aquets interval de temps.

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

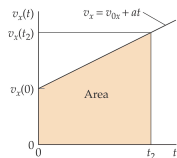
## Moviment Rectilini Uniformement Accelerat / MRUA

$a = \text{constant}$

En un moviment amb acceleració constant (la mateixa a llarg del temps), les acceleracions mitjana i instantània són iguals

Partint d'una velocitat inicial  $v_{0x}$ , transcorregut un interval de temps  $\Delta t$ , la velocitat serà,

$$v_x = v_{0x} + \Delta v = v_{0x} + a_x \Delta t$$



En aquest moviment, el gràfic de la velocitat en funció del temps és una **recta de pendent l'acceleració**. L'àrea sota aquesta **recta**, entre els instants inicial i final, és el **desplaçament** del cos en el mateix interval de temps

---

---

---

---

---

---

---

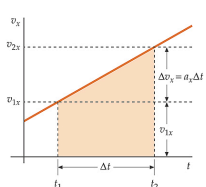
---

---

---

## Moviment Rectilini Uniformement Accelerat / MRUA

Per calcular el desplaçament calculem l'àrea sota la recta  $v(t)$  entre els instants inicial ( $t_1$ ) i final ( $t_2$ ) del moviment



$$\Delta x = v_{1x} \Delta t + \frac{1}{2} \Delta v_x \Delta t = v_{1x} \Delta t + \frac{1}{2} a_x (\Delta t)^2$$

Si fem que el temps comenci a comptar en l'instant que inicia el moviment,  $t_1=0$ ,

$$x - x_0 = v_{0x} t + \frac{1}{2} a_x t^2$$

On  $x_0$  i  $v_0$  són la posició i velocitat instantània en l'instant  $t=0$ , i  $x=x(t)$  és la posició en l'instant  $t$

---

---

---

---

---

---

---

---

---

---

**MOVIMENT DE DUES DIMENSIONS.  
MOVIMENT EN EL PLA**

---

---

---

---

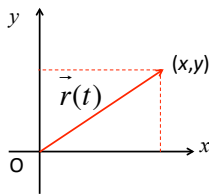
---

---

---

---

Moviment en dues dimensions:  
moviment en el pla



$$\vec{r}(t) = x\vec{i} + y\vec{j} = (x, y)$$

---

---

---

---

---

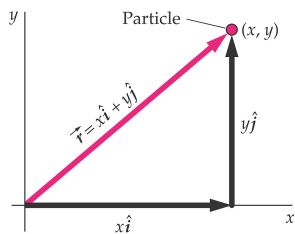
---

---

---

**Vector Posició**

A l'igual que en el moviment en una dimensió, la posició és un vector que, en aquest cas, té dues dimensions (pla)




---

---

---

---

---

---

---

---

### Vector Desplaçament

$$\Delta \vec{r} = \vec{r}_2 - \vec{r}_1$$

A l'igual que en el cas unidimensional, cal distingir entre el desplaçament (que és un vector) i la distància recorreguda

---

---

---

---

---

---

---

---

### Velocitat Mitjana

$$\vec{v}_{av} = \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t}$$

El vector velocitat mitjana té la direcció del desplaçament

---

---

---

---

---

---

---

---

### Velocitat Instantània

$$\vec{v} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{r}}{\Delta t} = \frac{d\vec{r}}{dt}$$

The tangent to the curve at  $P_1$  is by definition the direction of  $\vec{v}$  at  $P_1$

La velocitat instantània té la direcció de la tangent a la trajectòria en el punt on es calculi

---

---

---

---

---

---

---

---

### Acceleració

Acceleració mitjana  $\bar{a} = \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{\vec{v}_2 - \vec{v}_1}{t_2 - t_1}$

Acceleració instantània  $\vec{a} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{d\vec{v}}{dt}$

Components de la velocitat  $\vec{v} = v_x \vec{i} + v_y \vec{j} + v_z \vec{k} = \frac{dx}{dt} \vec{i} + \frac{dy}{dt} \vec{j} + \frac{dz}{dt} \vec{k}$

$$\vec{a} = \frac{dv_x}{dt} \vec{i} + \frac{dv_y}{dt} \vec{j} + \frac{dv_z}{dt} \vec{k} = \frac{d^2x}{dt^2} \vec{i} + \frac{d^2y}{dt^2} \vec{j} + \frac{d^2z}{dt^2} \vec{k} = a_x \vec{i} + a_y \vec{j} + a_z \vec{k}$$

Components de l'acceleració  $a_x = \frac{dv_x}{dt}$ ,  $a_y = \frac{dv_y}{dt}$ ,  $a_z = \frac{dv_z}{dt}$

---

---

---

---

---

---

---

---

### Acceleració

L'acceleració té la direcció del vector canvi de velocitat

(a) (b)

$$\vec{a} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{d\vec{v}}{dt}$$


---

---

---

---

---

---

---

---

### Acceleració

Direcció del vector acceleració. Exemple bidimensional

$$\vec{a} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta \vec{v}}{\Delta t} = \frac{d\vec{v}}{dt}$$

(a) (b)

---

---

---

---

---

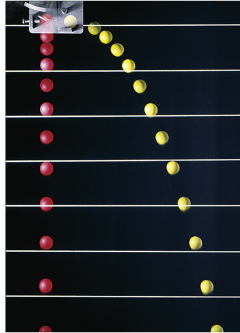
---

---

---

### Composició de moviments perpendiculars

Comparació entre el moviment de dues boles iguals, una (roja) seguint un moviment unidimensional de caiguda lliure des del repòs, amb acceleració constant, i l'altra (groga) amb la mateixa acceleració vertical però a la que s'ha donat una velocitat inicial en la direcció horitzontal.



Observeu que en el sentit vertical els moviments són iguals, o sigui, les dues boles cauen la mateixa distància a iguals intervals de temps

©2008 by W.H. Freeman and Company

---

---

---

---

---

---

---

---

### MOVIMENT PROJECTILS

Superposició d'un MRU en direcció horitzontal i un MRUA en direcció vertical

$$\begin{aligned} x(t) &= x_0 + v_{0x}t \\ v_x &= v_{0x} = \text{ctant} \\ a_x &= 0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} y(t) &= y_0 + v_{0y}t - \frac{1}{2}gt^2 \\ v_y &= v_{0y} - gt \\ a_y &= -g \end{aligned}$$

Trajectòria

$$\begin{cases} x(t) = x_0 + v_{0x}t \\ y(t) = y_0 + v_{0y}t - \frac{1}{2}gt^2 \end{cases}$$

$$y(x) = (\tan \theta_0)x - \left( \frac{g}{2v_0^2 \cos^2 \theta_0} \right)x^2$$

---

---

---

---

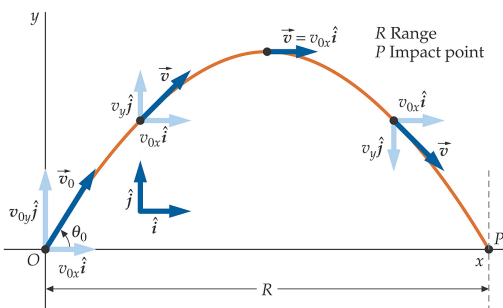
---

---

---

---

### Moviment parabòlic




---

---

---

---

---

---

---

---



### MOVIMENT CIRCULAR

La trajectòria recorre una circumferència, completa o parcialment.

Exemple: la oscil·lació d'un pèndol.  
Observem el canvi en la velocitat i en l'acceleració del cos

The diagram shows a pendulum on the left and four sets of vectors (a, b, c, d) on the right. (a) shows a circular path with points  $t_0$  to  $t_7$  and velocity vectors  $\vec{v}_1$  to  $\vec{v}_7$  tangent to the path. (b) shows velocity vectors  $\vec{v}_1$  and  $\vec{v}_2$  at different points, with  $\Delta\vec{v}$  and acceleration  $\vec{a}_2$  pointing towards the center. (c) shows velocity vectors  $\vec{v}_3$  and  $\vec{v}_4$  with  $\Delta\vec{v}$  and acceleration  $\vec{a}_4$  pointing towards the center. (d) shows velocity vectors  $\vec{v}_5$  and  $\vec{v}_6$  with  $\Delta\vec{v}$  and acceleration  $\vec{a}_6$  pointing towards the center.

---

---

---

---

---

---

---

---

### MOVIMENT CIRCULAR UNIFORME

Moviment sobre un cercle a rapidesa constant.

Malgrat que la rapidesa és constant, no ho és la velocitat i, per tant, hi haurà acceleració

$v = \text{constant} \quad ; \quad \vec{v} \neq \text{constant}$

**Acceleració centrípeta.**  
És normal (perpendicular) a la trajectòria en cada punt

$a_c = \frac{v^2}{r}$

---

---

---

---

---

---

---

---

### Moviment Circular Uniforme

El període del moviment és el temps  $T$  per fer una volta sencera

The diagram shows a circle with radius  $r$  and an angle  $\theta$  measured from the horizontal. A velocity vector  $\vec{v}$  is shown tangent to the circle at that point.

$$\omega = \frac{2\pi}{T} \qquad v = \frac{2\pi r}{T}$$

$$v = \omega r$$

$$a_c = \frac{v^2}{r} = \frac{\omega^2 r^2}{r} = \omega^2 r$$


---

---

---

---

---

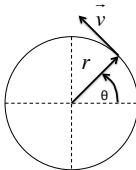
---

---

---

### Moviment Circular Uniforme

Velocitat angular constant



$$\theta = \omega t$$

$$\omega = \frac{d\theta}{dt}$$

$$v = \frac{2\pi r}{T}$$

$$a_c = \frac{v^2}{r} = \frac{\omega^2 r^2}{r} = \omega^2 r$$

$$s = \theta r$$

$$v = \omega r$$

---

---

---

---

---

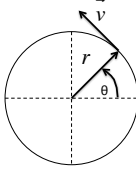
---

---

---

### Moviment Circular Uniformement Accelerat

Acceleració angular constant



$$\theta = \omega t$$

$$\omega = \frac{d\theta}{dt}$$

$$\alpha = \frac{d\omega}{dt}$$

$$\theta = \theta_0 + \omega_0 t + \frac{1}{2} \alpha t^2$$

$$\omega = \omega_0 + \alpha t$$

$$s = \theta r$$

$$v = \omega r$$

---

---

---

---

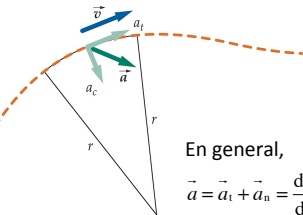
---

---

---

---

### COMPONENTS INTRÍNSEQUES DE L'ACCELERACIÓ



$$a_t = \frac{dv}{dt}$$

Acceleració tangencial

$$a_c = \frac{v^2}{r}$$

Acceleració centrípeta

En general,

$$\vec{a} = \vec{a}_t + \vec{a}_n = \frac{dv}{dt} \left( \frac{\vec{v}}{v} \right) - \frac{v^2}{r} \vec{u}_r = \frac{dv}{dt} \vec{u}_t - \frac{v^2}{r} \vec{u}_r$$

$$a^2 = a_t^2 + a_n^2$$

$\vec{u}_t$  Vector unitari en la direcció tangencial

$\vec{u}_r$  Vector unitari en la direcció radial

---

---

---

---

---

---

---

---

## RECURSOS

- Hyperphysics
  - <http://hyperphysics.phy-astr.gsu.edu>
- Curs interactiu de Física- Ángel Franco
  - <http://www.sc.ehu.es/sbweb/fisica3/>
- Tipler-Mosca, Física per a la ciència i la tecnologia, 6a Edició, Ed Reverté, 2010

---

---

---

---

---

---

---